



8

Équation différentielle d'ordre 1



CAPACITÉS EXIGIBLES

- ★ Mettre en œuvre la méthode d'Euler explicite afin de résoudre une équation différentielle d'ordre 1
- ★ Utiliser la fonction `odeint` de la bibliothèque `scipy.integrate` (sa spécification étant fournie)

A

Méthode d'Euler explicite

A.1

Principe

Soit $y(t)$ une fonction inconnue et vérifiant une équation du 1er ordre pouvant s'écrire sous la forme :

$$\frac{dy}{dt} = f(y, t)$$

où $f(y, t)$ est une expression faisant intervenir directement y et éventuellement la variable de temps t

Exemple

La tension $u(t)$ aux bornes du condensateur du circuit RC série soumis à un échelon de tension E vérifie :

$$\tau \dot{u} + u = E$$

Cette équation peut s'écrire sous la forme :

$$\frac{du}{dt} = f(u, t) \quad \text{où} \quad f(u, t) = \frac{E - u}{\tau}$$

On cherche à tracer la fonction $y(t)$ entre deux instants t_i et t_f , connaissant la condition initiale $y(t_i) = y_i$.

La méthode d'Euler explicite consiste dans un premier temps à **subdiviser l'axe temporel** en N petits intervalles de temps de longueur $h = \frac{t_f - t_i}{N}$ (le pas de temps). On dit que l'on discrétise l'axe des temps. Notons $t_k = t_i + kh$ les instants successifs étudiés. Ainsi, $t_i = t_0$ et $t_f = t_N$.

Puis, **on intègre l'équation différentielle** $\frac{dy}{dt} = f(y, t)$ sur l'intervalle $[t_k, t_{k+1}]$:

$$y(t_{k+1}) - y(t_k) = \int_{t_k}^{t_{k+1}} f(y, t) dt$$

pour faire apparaître une **relation de récurrence**, en notant $y_k = y(t_k)$:

$$y_{k+1} = y_k + \int_{t_k}^{t_{k+1}} f(y, t) dt$$

Ainsi, connaissant $y_0 = y_i$, **on peut en déduire pas à pas toutes les valeurs y_k** grâce à la relation ci-dessus.

Mais encore faut-il pouvoir préciser la valeur de l'intégrale $\int_{t_k}^{t_{k+1}} f(y, t) dt$. Pour cela, la méthode d'Euler explicite consiste à considérer que la fonction $f(y, t)$ prend la valeur constante $f(y_k, t_k)$ sur l'intervalle $[t_k, t_{k+1}]$:

$$\forall t \in [t_k, t_{k+1}], f(y, t) = f(y_k, t_k)$$



Approximation similaire à la méthode des rectangles à gauche, voir partie 7.

D'où $\int_{t_k}^{t_{k+1}} f(y, t) dt \simeq f(y_k, t_k) h$. On obtient alors la relation de récurrence suivante :

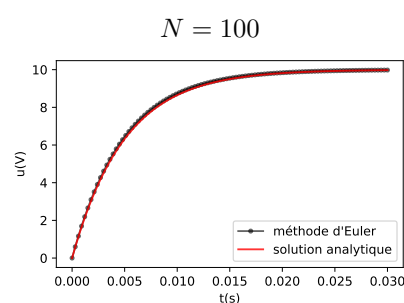
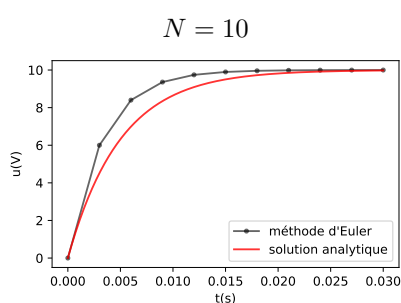
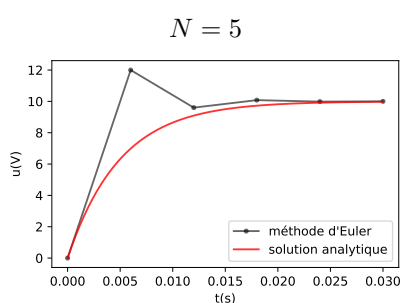
$$y_{k+1} = y_k + f(y_k, t_k) h$$

A.2 Implémentation sous Python et exemple

```

1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3
4 # -----
5 # ALGORITHME D'EULER
6
7 def euler(f,yi,ti,tf,N):
8     # pas de temps
9     h = (tf-ti)/N
10
11     # conditions initiales :
12     t = ti
13     y = yi
14
15     # on initialise les listes qui accueilleront les valeurs successives
16     # de t et y obtenues grâce à la boucle for
17     liste_t = [t]
18     liste_y = [y]
19
20     for k in range(1,N+1):
21         # application des relations de récurrence
22         y = y + f(y,t)*h
23         t = t + h
24
25         # on remplit les listes à chaque itération
26         liste_t.append(t)
27         liste_y.append(y)
28
29     return liste_t, liste_y
30
31 # -----
32 # CIRCUIT RC SERIE SOUMIS A UN ECHELON DE TENSION
33
34 E = 10 #V
35 R = 500 #Ohms
36 C = 10E-6 # F
37 tau = R*C
38
39 def f_RC_echelon(u,t):
40     return (E-u)/tau
41
42 ti = 0
43 ui = 0 # condensateur initialement déchargé
44 tf = 6*tau # supérieur à 5*tau, donc régime transitoire quasi-terminé
45 N = 100
46
47 t_euler,u_euler = euler(f_RC_echelon,ui,ti,tf,N)
48
49 plt.plot(t_euler,u_euler, marker='.',label = "méthode d'Euler")
50
51 # solution analytique pour comparer
52 ta = np.linspace(ti,tf,1000)
53 ua = E*(1-np.exp(-ta/tau))
54 plt.plot(ta,ua,label="solution analytique")
55
56 plt.legend(loc='lower right')
57 plt.xlabel('t(s)')
58 plt.ylabel('u(V)')
59 plt.show()

```



La méthode d'Euler est d'autant plus satisfaisante que le pas de temps est faible (càd N élevé).

B Utilisation de la fonction odeint

La résolution d'une équation différentielle d'ordre 1 de la forme :

$$\frac{dy}{dt} = f(y, t)$$

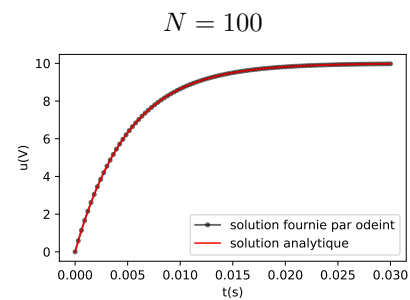
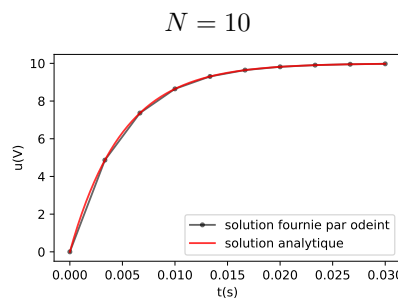
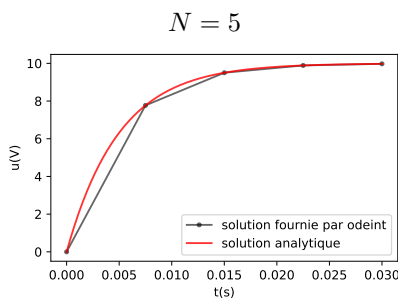
peut aussi s'effectuer avec la fonction **odeint** de la bibliothèque **scipy.integrate**.

Il faut préalablement définir une échelle de temps, par exemple avec **np.linspace** et utiliser l'instruction suivante (en ayant préalablement chargé la bibliothèque **scipy.integrate** avec l'alias **sp** par exemple) :

sp.odeint (fonction f , valeur initiale de $y(t)$, array des N instants t_k)

Reprenons l'exemple précédent pour illustrer. On rajoute les lignes suivantes pour cela :

```
60 import scipy.integrate as sp
61
62 # solution avec odeint
63
64 t_odeint = np.linspace(ti,tf,N)
65 u_odeint = sp.odeint(f_RC_echelon,ui,t_odeint)
66
67 plt.plot(t_odeint,u_odeint,marker='.',label="solution fournie par odeint")
68 plt.legend(loc='lower right')
69 plt.show()
```



La solution fournie par odeint est très satisfaisante même si le pas de temps est grand (càd N faible).

(R) L'algorithme mis en œuvre par odeint est bien plus élaboré et robuste que le simple algorithme d'Euler, mais conformément au programme, nous ne rentrerons pas dans les détails...

Bien entendu, il vaut tout de même mieux choisir un grand nombre N de points afin de lisser le tracé.